(19) 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

⑩ 公開特許公報 (A)

昭59—82936

(1) Int. Cl.³

識別記号

庁内整理番号 Z 6639-4G 砂公開 昭和59年(1984)5月14日

B 01 F 15/04 # B 65 G 65/40 G 01 G 19/22

C 6830-3F 7023-2F 発明の数 1 審査請求 有

(全 7 頁)

砂粉粒体の重量計量式配合混合装置

01特

顛 昭57—192800

20出

願 昭57(1982)11月2日

加発 明 者

富田康之 枚方市招提田近2-19株式会社

松井製作所大阪事務所内

@発 明 者 小川進

枚方市招提田近2-19株式会社

松井製作所大阪事務所内

切出 願 人 株式会社松井製作所

大阪市南区東賑町22番地

個代 理 人 弁理士 鈴木武夫

明 和 曹

1. 発明の名称

物粒体の重量計量式配合混合装置 2. 特許請求の範囲

L 主原料用ホッパー (1) の下部に開閉機 (2) を設 け、 岡原料用ホッパー (3) に 副原料供給装置(4) を付股し、上配開閉機(2)の開閉部間と該供給 装 殴(4) の 出 口 部 20) を 重 畳 検 出 装 魔 (6) て 計 量 可 能とした計量槽(5)に臨ませると共に、数計量 僧(5)の下方に開閉機(7)を介して攪拌機(3)を内 散した混合物(8)を設け、かつ、該混合物(8)の 下方に開閉機(9)を介してレベル検知機(40)を内 散した貯留槽(M)を設け、更に演算・側御装置 を具備して該レベル検知機収からのON。0 PP 併号により主原料用ホッパー(1)の下部に 設けた上記開閉機(2)を制御し、かつ重量検出 装 躍 (6)、 供給装 壓 (4) 及 び 各 開 閉 機 (7) (9) を 夫 々 側御して計量槽(5)及び混合槽(8)における処理 をパッチ式に行なりと共に、主原料と關原料 の配合値を重量検出装置(6)による重量計量に

よつて高精度に配合するようにした構成から なる粉粒体の瓜最計量式混合毎畳。

2 上記剛原料用ホンバー(1)に刷原料供給装置 (4)を付款した機構を複数組設けた特許期求の 範則第1項配帳の粉粒体の重量計量式配合混 合装置。

3. 発明の詳細な説明

本発明は粉粒体の低量計量式配合混合装置に関する。

従来、物粒体の配合装置をしては、マスフィーグやミニフィーグ等の容積式計量機を主原料用ホッパーや削原料用ホッパーの下部に具備し、各々原料をこの計量機で以つて所望の配合比に容積計量し、次工程の混合物に原料を供給して

ところが、この装置の場合は、配合する粉粒体の計量を粉粒体の容積で計量するため、使用する種々の粉粒体の大きさにより計量機の計量部に入れた時、その個々の粉粒体間の空際によって計量におのずと誤差が生じることは否めず、

より高度の計量材度を要求される場合は容積計 最実では材度に限界があつた。

また、物粒体の配合混合工程を連続して行な う万式では、混合物における配合原料の混合が 必ずしも均一とならず、混合状態にむらが生じ るという欠点がもつた。

が設けられている。 更に、 該混合僧(8)の 下方に は開閉機(9)を介して貯留御(10)が取付けられている。

独上の構成をより具体的に説明すると、主原料川ホンパー(1)と関原料用ホンパー(3)は、第1 図及び第2 図に示すように下部円垂形の筋体であり、酸ホンパー(1)、(3)に寝びくためのパイプ(1)の1)、(12)は表々の形粒体貯留のメインクンク(1)、(13)に形粒体を放った。 社ののパイプ(11)、(13)に形粒体を充填する。 社ののパイプ(11)、(13)に形粒体を充填する。 社ののパイプ(11)、(13)に形粒体を充填する。 社のののお社体を表してホンパー(1)、(13)に形粒体を充填する。

このようにしてホッパー(1)、(3)に粉粒体を充 域ければ、ホッパーに粉粒体を充填する時に、 問期に飛散したりする心配もなく周囲環境に懸 影響を及ぼすことが全くない。また、作業効率 内設した貯留僧を設け、更に海算・制御装置を 具備して被レベル検知機からの0 N ・0 F F 倍 号により主原料用ホッパーの下部に設けた 上記 開閉機を制御し、かつ重視検出装置、供給装置 及び各開別機を失々制御して計量槽及び混合槽 における処理をパッチ式に行なうと非に、 主原 料と削原料の配合量を重量検出装置による重量 計量によつて高精度に配合するようにした点に ある。

もよく人為的な投入作業に比べて迅速に作業を行なうことができる。更に、この主原料用ホンバー(1)と副原料用ホンバー(3)は、バイブ部材で形成された門型の枠体(3)の上部に並列に散けられている。そして、験枠体(3)は、前配温合槽(8)の両側部に付散したプラケット(4)(4)にその下部が固定されている。

しかして、開閉機(2)は主照料用ホッパー(1)の下部排出口(15)に酸開閉機(2)の開閉部協が位置するように取り付けられている。この開閉機(2)は、後述するレベル検知機からのロN、ロドド信号を受けて開閉する。そして、「開」の状態の時に主原料は下方に自然落下する。なか、本実的例の場合は、酸開閉機(2)として空気圧式のの開閉機(2)としての失解例のグンパーに限定されるものではなく、油圧式、機械式等の種々のグンパーとするも自由である。

また、剛原科用ホッパー(3)の下部排出口(17)に は関原科供給装置(4)が取り付けられている。即 ち、該供給失流(1) はスクリューフィーグ(10) とスクリュー川モーク(19) からなり、該スクリューを イーグ (10) の受口部間は上記下部排出口(17) に接続され、川口部間は下方の計量欄(5) に臨む位職に ある。また、該川口部間にはフリーのダンパー 22) が付設されている。そして、この供給装置(4) により側原料を定量的に計量槽(5) へ供給する。

しかして、計量物(5) は下部円垂形の簡体であり、主原料ホッパー(1) よりやや大きめので、からののでは関ロしている。そしての間にした関ロしている。そしての間に上記した関の出口がは関いに、のののはないのでは、設計量物(5) は、吊り下げ、強になった。数計量物(5) は、スクリューッ(6) は、最かないない。数計量物(5) は、保険はなった。数計量物(5) は、スクリューッ(6) は、最かないない。数計量物(5) は、スクリューッ(6) は、最かないない。

そこで上記吊り下げ機構 CD を具体的 に説明すると、計量 簡 (5)の 中央 部よりやや下方の外 周 4

リドげ部材のを連接し、計量槽(5)の瓜最の増加により弾性体の変位をひずみ計で検出し、との変位を確認的に交換して計量槽(5)に供給された
主・嗣原料の爪益を検出するものである。

なお、酸開閉機(7)は本次施例の空気圧式のダンバーに限定されるものではなく、油圧式、機械大等にするも自由である。

しかして、上記重量検出装置(6)は枠外(13)に付設された台部材間の上に載設されている。 酸重量 検出装置(6)は、本契 施例ではロードセルを使用している。 酸ロードセルは、弾性外に抵抗線ひずみ計をはりつけ不活性ガスを封入した容器に入れたものである。そして、弾性外と前配品

また、レベルセンサ個が連続して混合济原料を検知した場合は、ロドド信号を発して複称・制御装置に伝達また、該計量物(5)には、開閉機(7)が付設され、該開閉機(7)の開閉部のは計量物(5)の下部排出口間に位置している。

該開閉部の及び下部排出口のは、酸計量物(5)の下方に設けられた混合物(8)の上部閉口部(80)に 臨んでいる。

該混合物(8)は、円筒形状をなし攪拌機関が内設されている。即ち、該攪拌機(3)は攪拌羽根を有する主軸部側とモータ部側からなり、攪拌羽根でによつて混合物内で配合された主・刷原料を攪拌混合する。

また、 該混合槽(8)の下方には開閉機(9)を介して貯留槽(10)が設けられている。 該開閉機(9)としては、空気式のスライドダンバーが用いられている。そして、 混合槽(8)の下部排出口に 該開閉機(9)の開閉部が位置するように 収り付けられ、 更に、 該開閉部の下部に 貯留槽 100の上部開口部が取り付けられている。また、 該貯留槽100の下

部出口近伤には手動の開閉機例が設けられている。更に、跛貯留槽側には、内部点検ができるように点検口(開閉羅)側が形成されていると非に、処材抜取口切る設けられている。

また、」: 記 演 算 ・ 制 御 装 麗 は 、 前 紀 し た 開 閉 機 (2) 、 並 び に 例 原 料 供 給 装 隆 (4) 、 頂 量 検 出 装 段 (6) 、 祝 井 楼 (30) 、 レ ベ ル 検 知 根 420 及 び 開 閉 機 (7) 、 (9) を 制 御 ナ る も の で ある。

次に叙述の構成からなる本実施例の近量計量 式配合混合装置を使用する場合の制御方法について、第 5 図並びに第 4 図に基づいてその一実 施例を節視する。

- ① 吸引機の作動により主原料及び劇原料が、 主原料用ホンバー(1)並びに剛原料用ホンバー (3)に所定債充填される。
- ② 次にレベル検知機器にて貯留槽側が「空」 であるととを検知し、ON信号が発せられる。
- ③ この 0 N 信号は、 液 算 ・ 制御装置に 伝達されると共に、 設 演算 ・ 制御装置から主 原料用ホンバー (1) の 下の 開閉機 (2) に 作動命令が 発せ

れた刷原料を該スクリユーフィーク個で定量分、計量槽(5) に投入される。 この間、重量検出装置(6) が作動し、投入された剛原料の量を重量計量している。

60 この針形値が、上記の項で禁止した所望配合比率による刷原料量と一致すると、フィータ(10)、モータ(10)、即ち刷原料供給获置(4)は停止する。

このようにして、主原料と関原料の配合は 完了する。

- ① 配合が完了すると重量検出装置の計量値は "0"にリセントされると共に、計量物(5)の下の 開放機(7)が開放される。そして、配合原料は 混合物(8)内に全て自然落下する。勿論、開閉 機(9)は閉の状態である。
- ② 川屋僧(5)から混合僧(8)へ配合原料の落下が 第丁すると、開閉機(7)は「閉」の状態となる。
- ⑤ また、混合槽(8)への投入が完了し開閉機(7)が「閉」となると同時に、投件機関が作動し、かつ、貯留槽(0)のレベル検知機(2)が引き続き

られ、舷開閉機(2)は開放する。

- ③ 該開閉機(2)が開放すると主原料用ホッパー(1) 内に充填された主原料は、全て計量槽(5) 内に自然落下する。
- ⑤ 落下が完了すると酸開閉機(2)は「閉」となる。
- ② 計量標(5)内に落下した主原料は、重量検出 装置(ロードセル)(6)によつて重量制度される。
- の この計量値に対し、複算・制御装置の複算 部で初めに設定した主原料と剛原料の所望配合比率でもつて計量帯(5)へ投入する剛原料の 骨を禁止する。
- (B) 算出が完了すると演算・制御装置から剛原料供給装置(4)に作動信号が発せられると共に、 重量検出装置(6)の計量値は'0*にリセットされる。
- ② 上配作動信号を受けて刷原料供給装置(4)のスクリユー用モータ(19)、スクリユーフィーダ(10)が作動し、創原料用ホンバー(3)内に充填さ

ON 信号を発している場合は、再び主原科用ホッパー(1)下の開閉機(2)が開放し、主原科は計量柄(5)に自然落下する。との間、主原科が吸引機によつて主原科ホッパー(1)に充填され

- ② 攪拌機器は回転作動を統行中である。
- お そして、前記した⑤~⑪項の動作を再びくり返す。
- ② 項の動作の途中で混合槽(8)下の開閉機(9) は開放され、混合槽(8)内の混合済配合原料は 下方の貯留槽(10)に自然落下すると共に、投作 機関による三次元投拌力によつても該原料は 落下させられる。また⑤項の動作が完了する と主原料が吸引機によつて主原料ホッパー(1) 内に充填される。
- ① この間、撹拌機調は作動を統行する。
- 毎 混合物(8)内の混合済配合原料が貯留物(10)に 落下完了すると該明別機(9)は「閉」となる。
- 6 開閉機(9)が「閉」となると、計量値(5)下の 開閉機(7)は開放される。

- の これにより、計量槽(5)内の配合溶原料は混合槽(8)に自然にかつ三次元機件力によつて落下する。この間、機件機(値は引き続き作動を続行している。
- ② 配合济原料が混合物(8)内に落下完了すると、 別量物(5)下の開閉機(7)は「閉」となる。
- ② 該開閉機(7)が「閉」となつた後、レベル検知機(2)が引き続き0 N 信号を発していれば、再び前記⑤~⑪ の動作を行なり。この動作の途中で結合褶(8)下の開閉機(9)は開放され、混合槽(8)内の混合済配合原料は下方の貯留槽(10)に自然に三次元根排力によつて落下する。また⑤頃の動作が完了すると主原料が吸引機によつて主原料ホッパー(1)内に充填される。
- 63 落下が完了すると開閉機(9)は「閉」となる。 この時、貯留物(10)のレベル検知機(40)のセンサ (40)により連続的に混合済原料を検知した場合 は、該レベル検知機(40)は0FF信号を発する。 そして、上記開閉機(9)の「閉」条件と該レベ ル検知機(42)の0FF信号条件により提择機(50)

以上、叙述の方法により配合、計量、混合、貯留、排出、動作が行なわれる。

そとで、具体例を例示して配合、計量方法について説明する。

今、 主原料用ホッパー(1)から計量槽(5)に落下 した主原料量をロードセル(6)で計量したととろ、 その計用値が21mであつたとする。この数値 に対し關原料を何切計量槽(5)に供給すればよい かは、事前に演算・制御装置に設定された主原 料と開原料の配合比、即ち、主原料と關原料の 配合比を爪負比率で9:1とすると、2.7kd×10 = 0.3 粉が關原料の供給量である。そとで、こ の昼を間原料用ホッパー(3)から刷原料供給機(4) によつて計監備(5)に供給するわけであるが、そ の前にロードセル(6)の主原料の計量値を "0人4" **ドリセットしておく。そして、供給される副原** 村の前をロードセル(6)で頂丘計量し、0.3 ねを 印量すると上配供給機(4)を停止さす。とのよう 化して、散定された爪最比率でもつて主原料と 胡原料を配合する。

は停止する。

以上の状態で、貯留物のに充填された混合
路原料が外部に排出され、貯留レベルが低下
してレベル検知機能がON信号を発するまで
各機器装置は現在の状態を維持する。(待機
状態である。)

- ② 貯留物間の貯留レベルが低下し、再びレベル検知機(M)が 0 N 信号を発すれば計量機(5)下の開閉機(7)が開放され、配合済原料は混合物(8)内に自然落下する。同時に提作機関も作動する。
- ◎ 落下が完了すると開閉機(7)は「閉」となる。
- ② その後、主原料ホンパー(1)下の開閉機(2)は 開放され主原料が計量槽(5)に自然落下する。
- ② そして、前配的~②の動作をくり返す。
- 8 肢間閉機(7)が「閉」となった後、レベル検知機(2)が0 F F 信号を連続して発していれば、提件機(3)は停止する。そして、次の0 N 信号が発せられるまで各機器、装置は現在の状態を維持する。

この実施例では主・副原料の配合量を失くロードセルで重量計量して配合するので高精度の配合を行なりことができる。また、主原料用ホッパー(1)及び開原料用ホッパー(2)への原料の充填を吸引機によって行なりので、周囲に粉体等が飛散することもない。

なお、本発明は上記契施例に限定されるものではなく、刷原料用ホンパー(3)に関原料供給機(4)を取り付けた機構を複数組設け、何種類から関原料を失々のホンパ(3)…に供給して使用可能なように設計変更するも自由である。また、刷原料として粉砕材を使用するも自由である。

このように本発明は主・即原料用ホッパー(1)、(3)と即原料供給機(4)と計量値(5)と重量計量装置と混合値(8)と撹拌機(30)と貯留物(10)及び各開閉機(2)(7)(9)並びに複数・制御装置からなる構成により、配合する主原料と剛原料の母を重量計量後によつて失々重配計量して配合するので、マスフィーダやミニフィーダ等の容積式計量機によって計量した配合に比べ計量調整が非常に少な

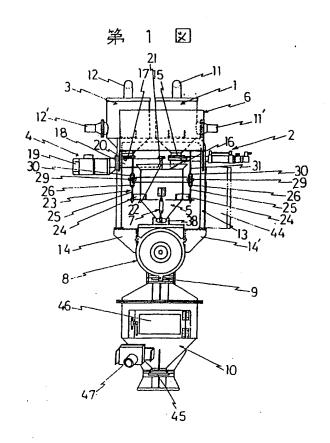
く高村底の配合を行なりことができる。また、 就合例(8) は前郊・制御装版の側御によりパッチ 処理されるので混合状態が非常に均一となる。 更に、演数・制御装版により各処理が全体とし て連続して行なわれるので、配合混合処理が非 常に効率よく行なりことができる。

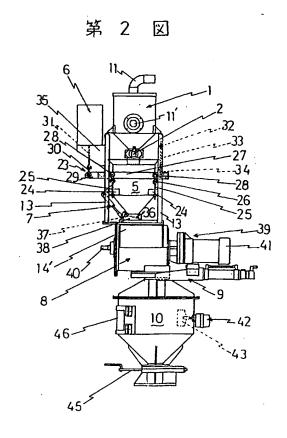
4. 図面の簡単な説明

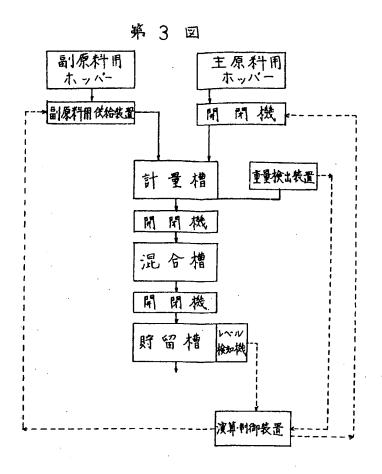
第1 図は本発明に係る一実施例を示す正面図、第2 図は右側面図、第3 図はプロンク図、第4 図はタイムテヤート図。

図中符号: (1) … 主原科用ホッパー、(2) … 開閉機、(3) … 副原科用ホッパー、(4) … 副原料供給 装置、(5) … 計量槽、(6) … 重量検出装置、(7) … 開閉機、(8) … 混合槽、(9) … 開閉機、(10) … 貯留槽、(16) … 開閉部、(21) … 川口部、(20) … 撹拌機、(42 … レベル検知機。

出願人 株式会社 松井製作所 代理人 鈴 木 武 夫 来社







第 4 図

